



MANUAL DE USUARIO

305

Alineadora de dirección 5D Inalámbrica portable
MP-R800 Smart Bull 5D



CONTENIDO

1. GENERALIDADES
2. INSTALACIÓN
3. INSTRUCCIÓN
4. MANUAL DE OPERACIÓN
5. MANUAL DEL SOFTWARE
6. LIMPIEZA Y MANTENIMIENTO



1. GENERALIDADES

PRECAUCIONES

- . Por favor lea este manual cuidadosamente antes de operar la unidad.
- . Solo personal capacitado podrá usar esta unidad.
- . El usuario debe tener conocimientos de computación, así como el principio básico de la alineación.
- . El voltaje es AC220V/110V $\pm 10\%$, 50/60 Hz ± 1 Hz. El socket debe ser uno de tres pines y el de tierra debe estar adecuadamente instalado a tierra física, de otra forma el equipo podría dañarse. Si el voltaje no es estable, por favor adquiera un estabilizador de voltaje.
- . Es recomendable tener fuente de alimentación estable e independiente, y con cable a tierra o bien tener una barra de tierra (jabalina) de más de 1500 mm en el suelo.
- . Se recomienda la instalación de un estabilizador UPS conectado exclusivamente para la alineadora.
- . La alineadora opera con sensibilidad de imagen. No bloquee la señal de imagen entre sensores. Evite el reflejo de la luz directamente al piso, y a la cabeza de los sensores, mientras se hace la prueba de alineación.
- . Apague la unidad al terminar las pruebas La alineadora se apagará automáticamente si los sensores no reciben comunicación de la unidad principal.
- . Este es un equipo de precisión. Evite cualquier vibración o impacto.
- . Al ajustar, utilice el alizador. Al hacer la compensación de run-out, es necesario un alzamiento secundario, de tal forma que debe checar el alizador regularmente. Evite cualquier obstáculo en el área de trabajo.
- . No ponga el equipo en la luz directa del sol.
- . Evite el contacto del equipo, con cualquier tipo de líquido. Gases cercanos podrían causar explosión.
- . No desarme la unidad principal y el sensor, para evitar fallas innecesarias en la unidad. MAQUIN PARTS no cubrirá este tipo de daños, con su garantía.
- . Dar mantenimiento regular al equipo, es sumamente necesario.
- . Después de instalar, revise que todos los tornillos están firmemente ajustados.
- . Revise la lista de empaque antes de instalar. Para cualquier duda, contacte a su distribuidor autorizado.

DEFINICIÓN

La alineación consiste en el ajuste de ángulos de las ruedas para que estas sean perpendiculares al piso y paralelas entre sí. El propósito de estos ajustes es la máxima duración de las llantas y la maniobrabilidad adecuada del vehículo.

CUANDO ES NECESARIA LA ALINEACIÓN DE RUEDAS

- Si el conductor necesita sujetar el volante fuertemente, para mantener la línea recta.
- Uso anormal de las llantas, tal como desgaste solo en las orillas, etc.
- Volantes muy suave o muy rígido, y vibración en velocidades altas.
- Al cambiar amortiguadores, llantas o dirección.
- Después de haber colisionado el vehículo.
- Al conducir el vehículo en sus primeros 3.000 km a 10.000 km.

FUNCIONES Y CUALIDADES

- Esta unidad puede medir el toe, camber, caster, SAI, retraso, ángulo de avance, diferencia en base de ruedas, diferencia en dibujo, etc
- Especificaciones vehiculares completas que incluyen datos de alineación y sus procedimientos, para más de 20,000 modelos
- Comunicación inalámbrica de datos con transferencia a prueba de interferencias.
- Nivelación electrónica, que puede probar el sensor automáticamente.
- Ajuste de parámetros, con el vehículo en posición levantada.
- Prueba real de alineación con línea de avance como base de medición.
- La alineación rápida, le ahorra tiempo y esfuerzo.
- Auto calibración de sensores, le permite mantener exactitud.
- Unidad de control remoto para su operación fácil y conveniente durante las pruebas.
- Puede alinear vehículos de bajo chasis y carrocería modificada.
- Los sensores se instalan fácilmente y se cambian sin necesidad de calibración.
- El usuario puede agregar datos a la base.
- Ajustes de Unidad: Los usuarios pueden seleccionar diferentes unidades de medición en cualquier momento, tal como porcentaje de grados, grados por minuto , mm, pulgada, etc.
- Fácil interface de operación en Inglés y español.
- Sistema operativo Windows XP, con graficas en interfaces de usuario.
- Menú de auto ayuda para asistencia en tiempo real.
- Tips audibles durante la operación.

ESPECIFICACIONES TÉCNICAS:

ARTÍCULOS DE MEDICIÓN	EXACTITUD	RANGO DE MEDICIÓN
Precisión	1 ″	--
Comba	+2 ″	+15°
Caster	±6 ″	±15°
Inclinación del pivote	±6 ″	± 26°
Convergencia y Divergencia	±2 ″	+ 20°
Retraso	±2 ″	+ 5°
Ángulo de empuje	±2 ″	+ 5°

Nota: La exactitud de arriba puede ser confirmada solo cuando el usuario sigue los procedimientos adecuados de operación.

INFORMACIÓN GENERAL:

Requisitos medioambientales:

- Interiores o interiores similares.
- Temper
- Presión de aire entre 86 KPa - 1069 KPa.
- Humedad relativa menor que 85%.

Requisitos dimensionales:

- Mida la altura del techo en la ubicación donde se instalara y verifique que la altura proporcione una holgura suficiente. Tenga en cuenta cualquier techo montado obstrucciones tales como ventiladores calefactores, etc.
- Mida la longitud y el ancho del área de la instalación para verificar que la alineación del eje 30 encaje.

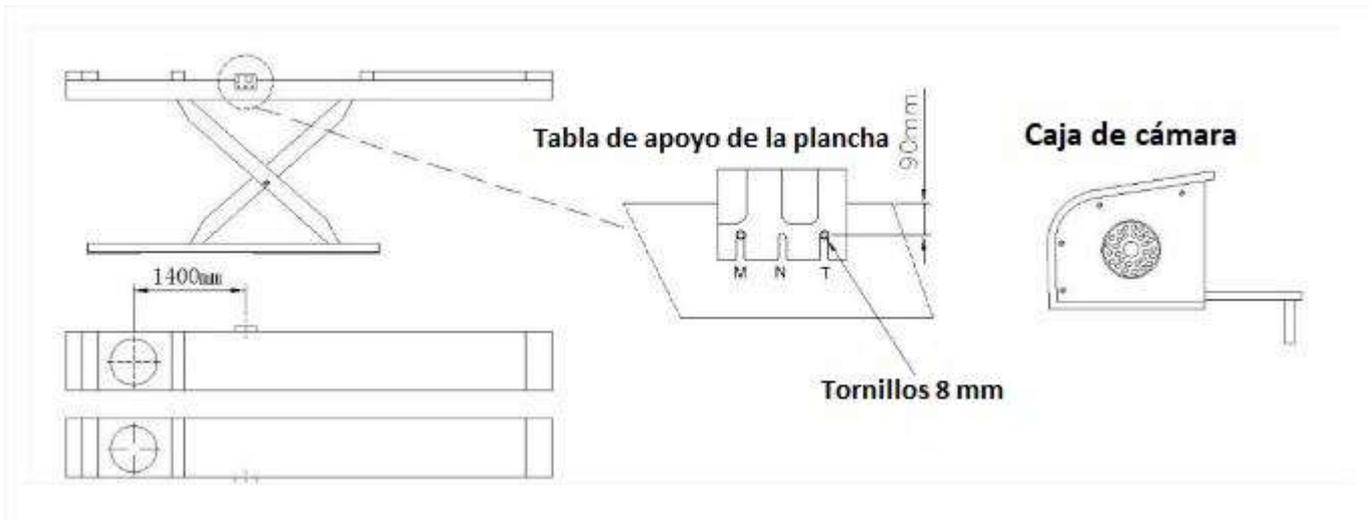
Vuelva a colocar los tomas de corriente, la tubería de la tubería de aire u otros elementos montados en la pared que interfieran con la instalación.

Requisitos dimensionales nominales:

- **Longitud:** 7 mts.
- **Ancho:** 4 mts.
- **Altura:** 3.5 mts.

2. INSTALACIÓN

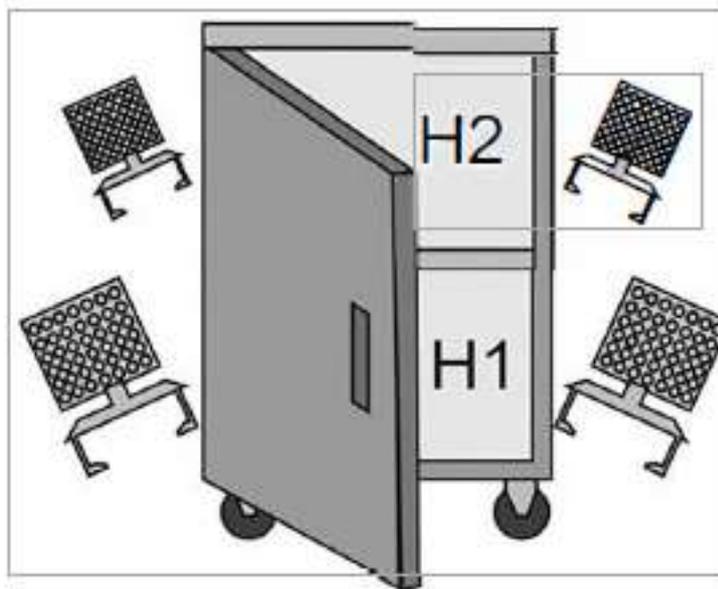
- DIBUJO TÉCNICO



3. INSTRUCCIÓN

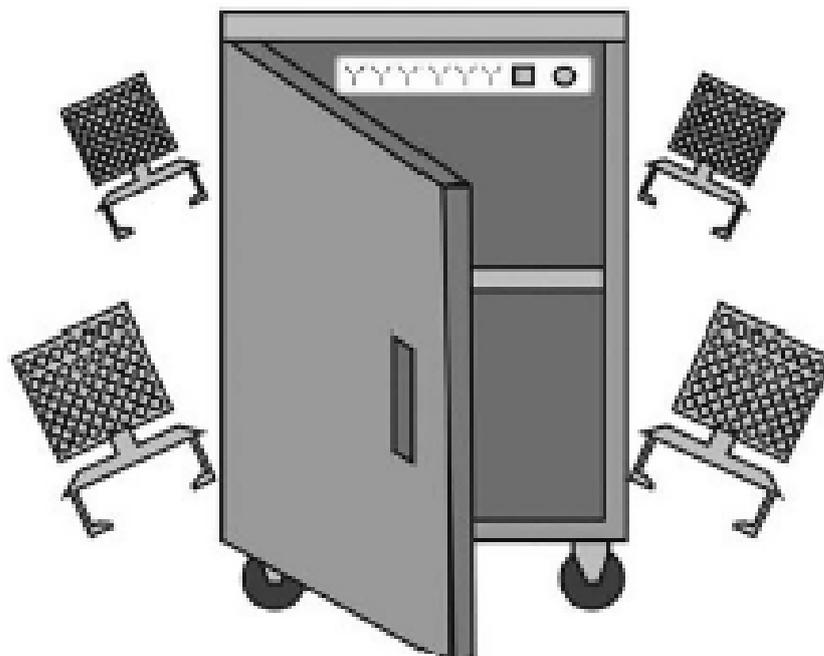
Ensamblaje del gabinete:

En primer lugar, instale las perchas en el lateral del gabinete con tornillos M8.



Cuelgue las abrazaderas y las placas de destino en la percha. Coloque la introducción del ordenador host en la posición H1 y en la posición H2 de introducción de la impresora. Mover el armario al frente del poste y coloque el bloqueo de la rueda.

Usando el cable de datos conecte la computadora y el LCD.



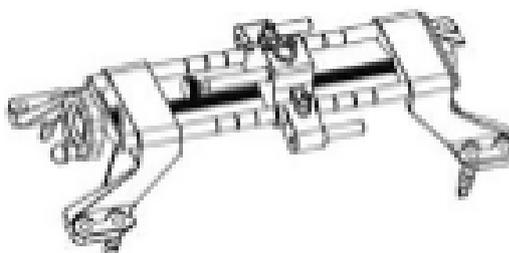
Conecte la toma de corriente y el cable de alimentación de inserción de la pantalla LCD. Encontrar el cable detrás del poste y conectarlo con el ordenador.

Conexión CPU:

Inserte el DONGLE (Llave para programa USB sin él no funcionará) en el puerto USB en la parte posterior del CPU y sujete todo el cable. Finalmente, cerrar y bloquear la tapa trasera del armario.

Mordazas:

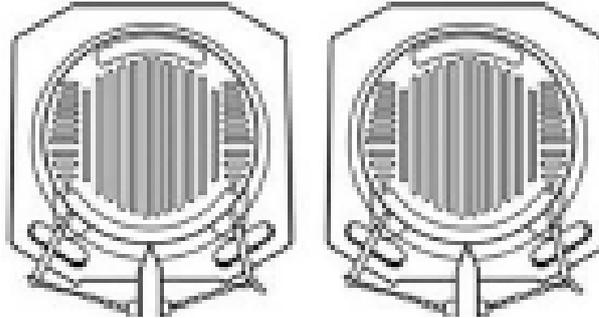
La alineadora tiene cuatro mordazas para sujetar la rueda a la cámara, como se muestra en la siguiente imagen. Antes de conectarlas al río, por favor ajuste el espacio entre cada mordaza usando el botón de ajuste, para asegurar una sujeción firme a cada rin.



La instalación adecuada de las mordazas, es necesaria para un buen resultado de prueba. Por favor no instale estas en posiciones ocupadas por algún contrapeso de plomo. Evite nuevamente, cualquier objeto que obstruya la instalación firme de cada mordaza.

Platos giratorios:

La alineadora tiene 2 platos giratorios (configuración Standard, como en la siguiente imagen). Ellos están en la rueda frontal desde el elevador. Antes de conducir el auto hacia el elevador, por favor asegure los platos giratorios con el perno de seguro, y después de posicionar el auto por favor libere estos seguros. Asegúrese de que la rueda frontal este en el centro de la platos giratorios.



Sujetar de volante:

Posicione el sujetor, de acuerdo a los tips en pantalla para inmovilizar el volante durante la prueba, y para que las llantas se mantengan en la posición deseada.



Opresor de pedal de freno:

Este es usado para oprimir el pedal de freno durante la prueba, y evitar así, cualquier movimiento del auto. El opresor de pedal de freno se muestra en la siguiente imagen.



PROCESO DE ALINEACIÓN

Pasos antes de la operación:

- **Vehículos:** conducir el vehículo en el ascensor o la fosa, hacer que las ruedas delanteras coincidan con el centro de la mesa giratoria (nota: es muy importante e influirá directamente en la precisión del pivote). Los platos giratorios deben estar trabados antes de conducir el vehículo.
- Luego coloque las almohadillas en forma de cuña detrás de las ruedas traseras. El perno se puede extraer según las necesidades. Mover el volante a la derecha y fijar el bloqueo del volante.
- Los vehículos deben estar en condición de carga vacía.
- Asegúrese de que la presión de los neumáticos es consistente y bien equilibrada, y las ruedas no están fuera de forma.
- Asegúrese de que el sistema de suspensión del vehículo no ha sido golpeado o dañado.
- Instale los discos de destino en las ruedas. Primero fijar las abrazaderas de la rueda a las ruedas, luego colocar los discos de destino correspondientes en las abrazaderas.

Nota: Las abrazaderas deben fijarse firmemente sobre las ruedas.

- Levantar el elevador a una altura apropiada y bloquear.

GUÍA RÁPIDA DE ALINEACIÓN:

- Después de abrir el ordenador, de acuerdo con la instrucción y entrar en la interfaz de inicio.
- Haga clic en el icono "detección".
- Según diverso modelo de vehículo, número de la placa de entrada diferente o haga clic en el icono del vehículo.
- Seleccione la marca del vehículo.
- Haga doble clic y seleccione el modelo del vehículo, luego salte a la siguiente interfaz.
- Selección de acabado, clic lago, lo que significa que esta operación ha finalizado.
- Haga clic en "--->" e introduzca la interfaz de medición.
- Observe el estado de las placas de destino.
- La mejor posición de las placas de destino está en el centro de la pantalla. De lo contrario, cambie la altura del vehículo para asegurarse de que la posición de las placas de destino esté en el centro. Observe la definición de círculo de identificación negro que en las placas de destino, si es, borrosa, por favor, ajustar el brillo de la lámpara de infrarrojos. (Hay polvo en la superficie de las placas objetivo y la lente de la cámara sucia también son la razón de que las placas de destino borrosa).

GUÍA RÁPIDA DE ALINEACIÓN:

- Haga clic en el botón "iniciar".
 - Según la instrucción, empujar lentamente el coche hacia atrás hasta que las cifras muestren 20°.
 - A continuación, empuje lentamente el coche hacia adelante hasta que las cifras muestren 20°.
 - Después de la medición, se van a mostrar los datos de curvado de cuatro ruedas.
 - Haga clic en la flecha 11--->11 para ingresar a la interfaz de medición de caster.
 - Haga clic en el botón "medición de caster".
 - Haga clic en "iniciar". Según la instrucción, girar el volante a la izquierda hasta 10°.
 - Gire el volante hacia la derecha hasta -10°.
 - Gire el volante de nuevo a 0° y a continuación, muestra los datos de caster.
- Haga clic en "vista previa de datos" botón puede navegar por todos los datos que se miden.

MONTAJE DE LA PLACA DE HIERRO

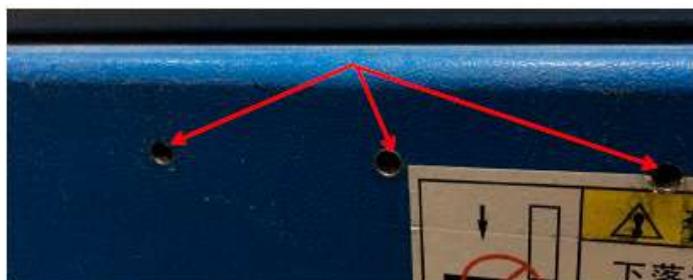
A. Medición de la posición del punto N: medir 1400mm desde el centro del plato giratorio hacia atrás, terminar y luego medir 90mm desde la superficie de la plataforma de elevación hacia abajo, luego obtener la posición del punto N. Según la posición de N, marcar la posición de M y T.

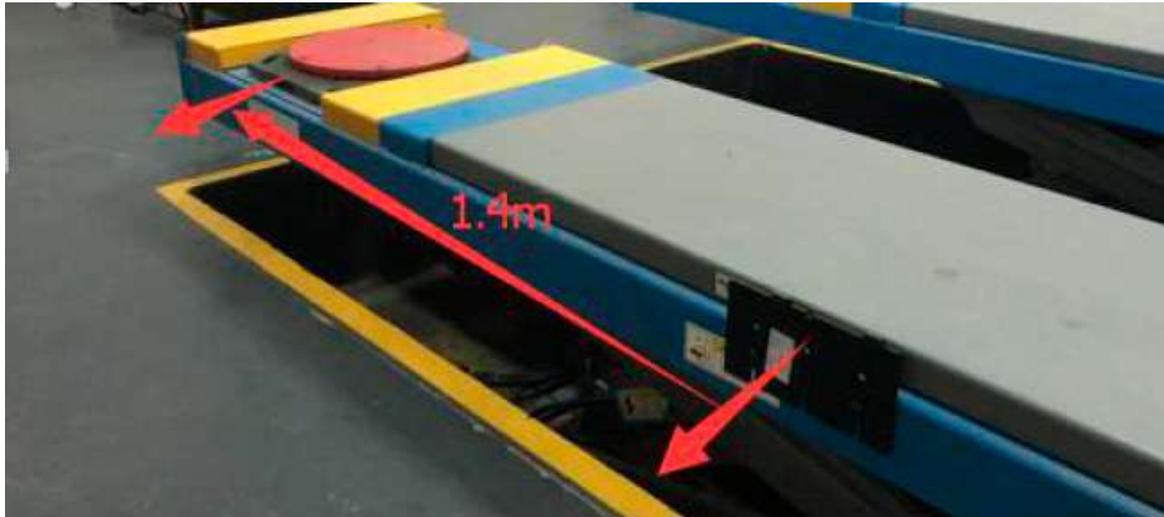
Perforar dos agujeros en M y T (con el taladro 7.5). El tamaño del tornillo de soporte es de 8mm.

Perforar los agujeros en la misma posición en el otro lado del elevador e instalar los tornillos.



(Tornillos 8 mm)





La caja con 3 cámaras se instala a la izquierda.

La caja de la cámara con la instalación del objetivo a la derecha.

COLGAR LOS TARGETS



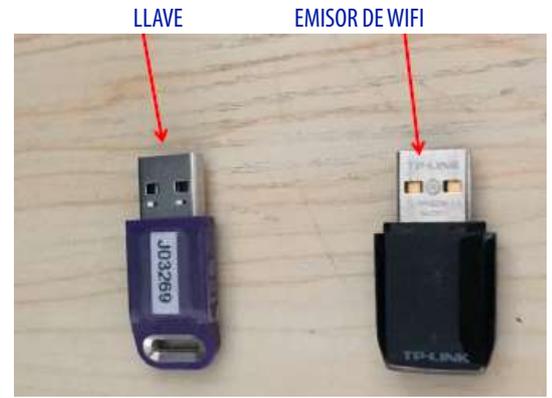
LADO IZQUIERDO



LADO DERECHO

3. MANUAL DE OPERACIÓN

1. La comunicación de la señal de la R800 es a través de Wi-fi. En primer lugar, asegúrese de que la caja de la cámara se conecta con el emisor wifi.



2. Conectando la llave y el emisor Wifi con la PC.

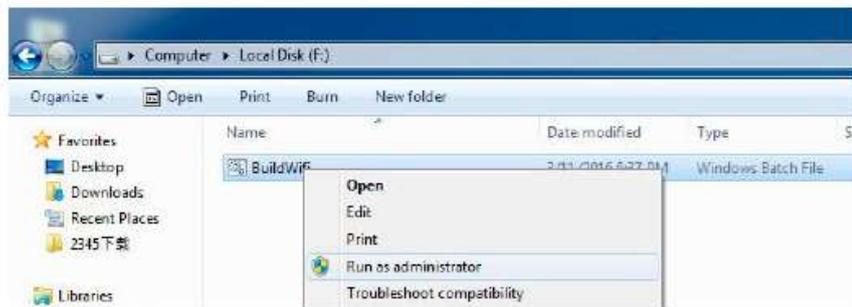
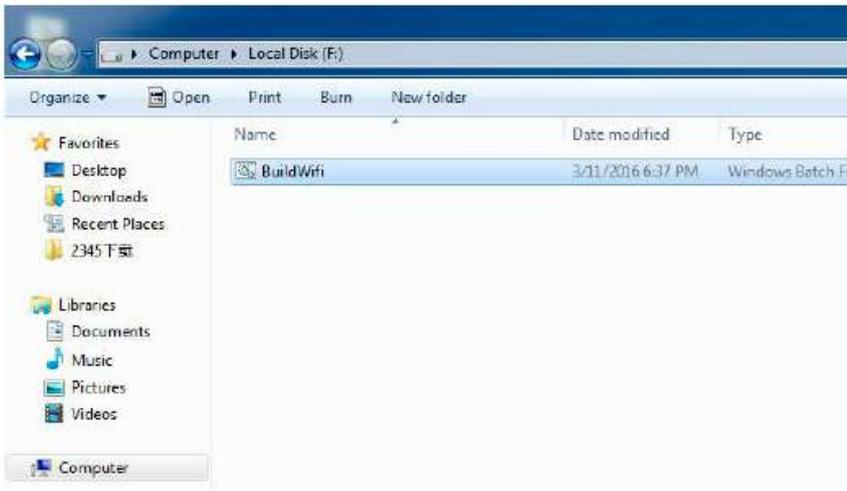
La llave que funciona normalmente muestra una luz roja.



El emisor de Wifi que funciona normalmente parpadeará con luz azul.

. Si el cliente *no compra la PC del fabricante*, tendrá que instalar el *punto de acceso wi-fi por él mismo*, la guía de instalación es la siguiente:

1. *Para asegurarse de que el ordenador del cliente tiene instalado el controlador de LAN inalámbrica. (Sistema Windows 7)*
2. *Copie el programa "Build wi-fi" del CD y póngalo en el escritorio de la computadora, luego ejecútelo como administración.*



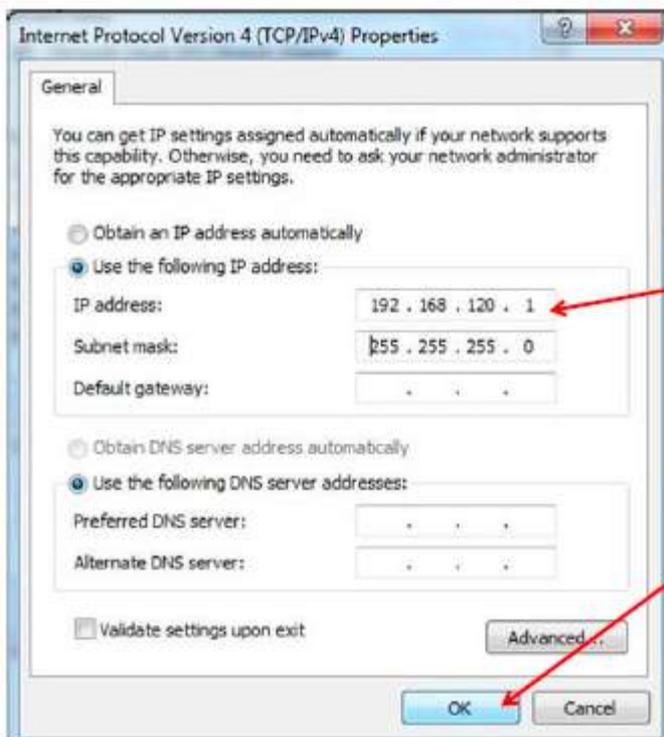
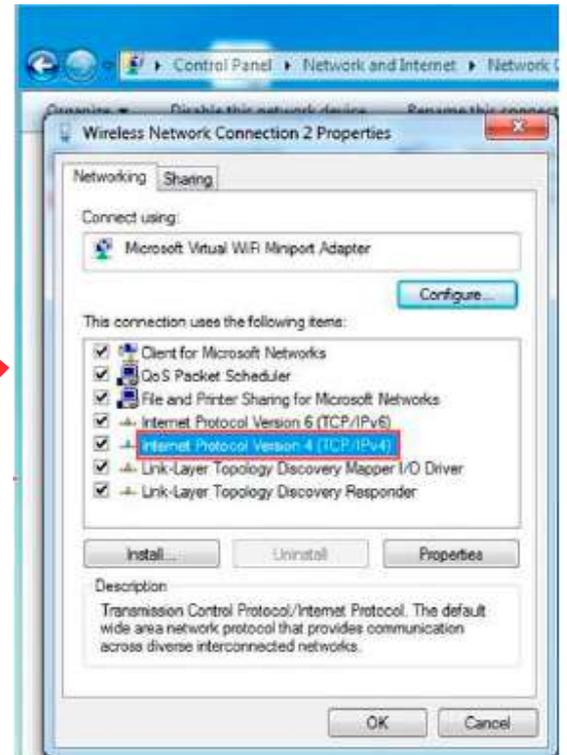
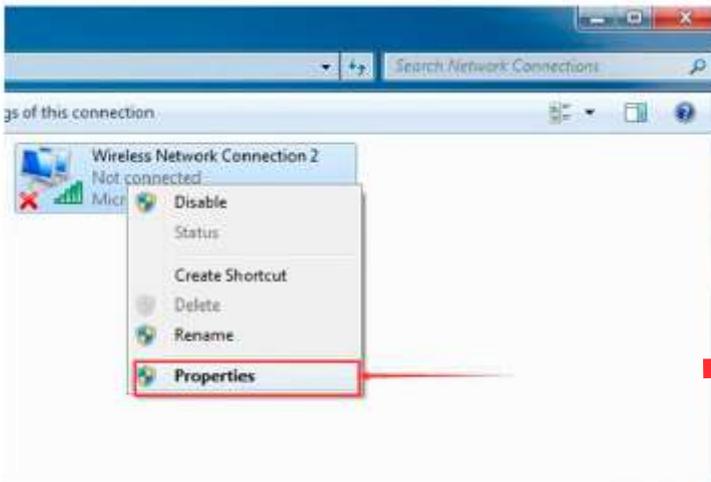
3. *Después de ejecutar el programa, el sistema de Windows creará automáticamente un hotspot virtual.*

Cambie a "Red e Internet" - "Red y conexiones" para comprobar si el punto de acceso se ha creado con éxito. (En la imagen, se ha creado)

"Minipuerto virtual WiFi de Microsoft"

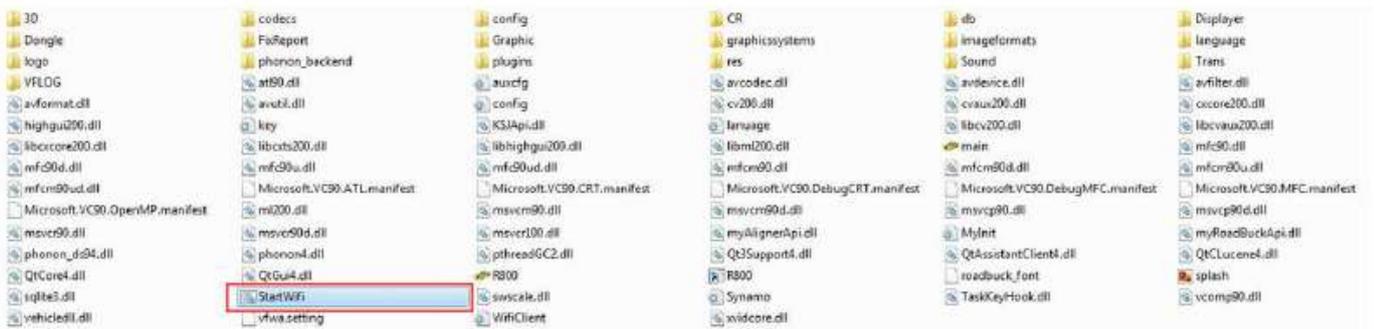


4. Configuración del prototipo de Internet Wi-Fi:

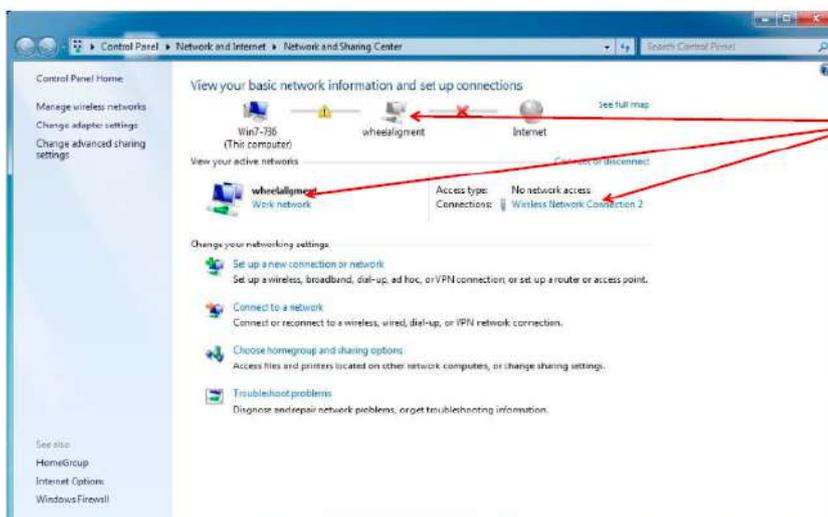
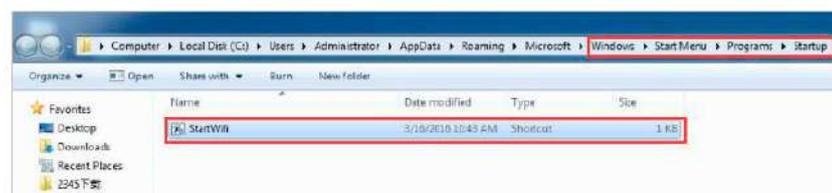
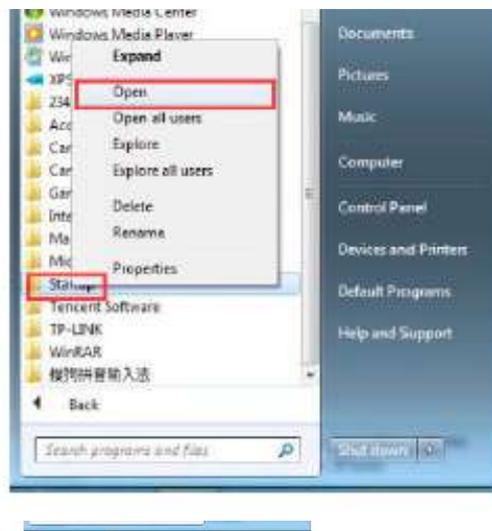


Por favor, introduzca el código IP como imagen:
192.168.120.1 255.255.255.0
A continuación, haga clic en "Ok" para finalizar.

5. Copie el software del alineador de ruedas desde el CD a cualquier disco del ordenador, luego para encontrar un programa llame a "Start Wifi" dentro, y cópielo en la carpeta "Startup". (Después de hacer esto, la máquina siempre conectará la Wifi automáticamente).

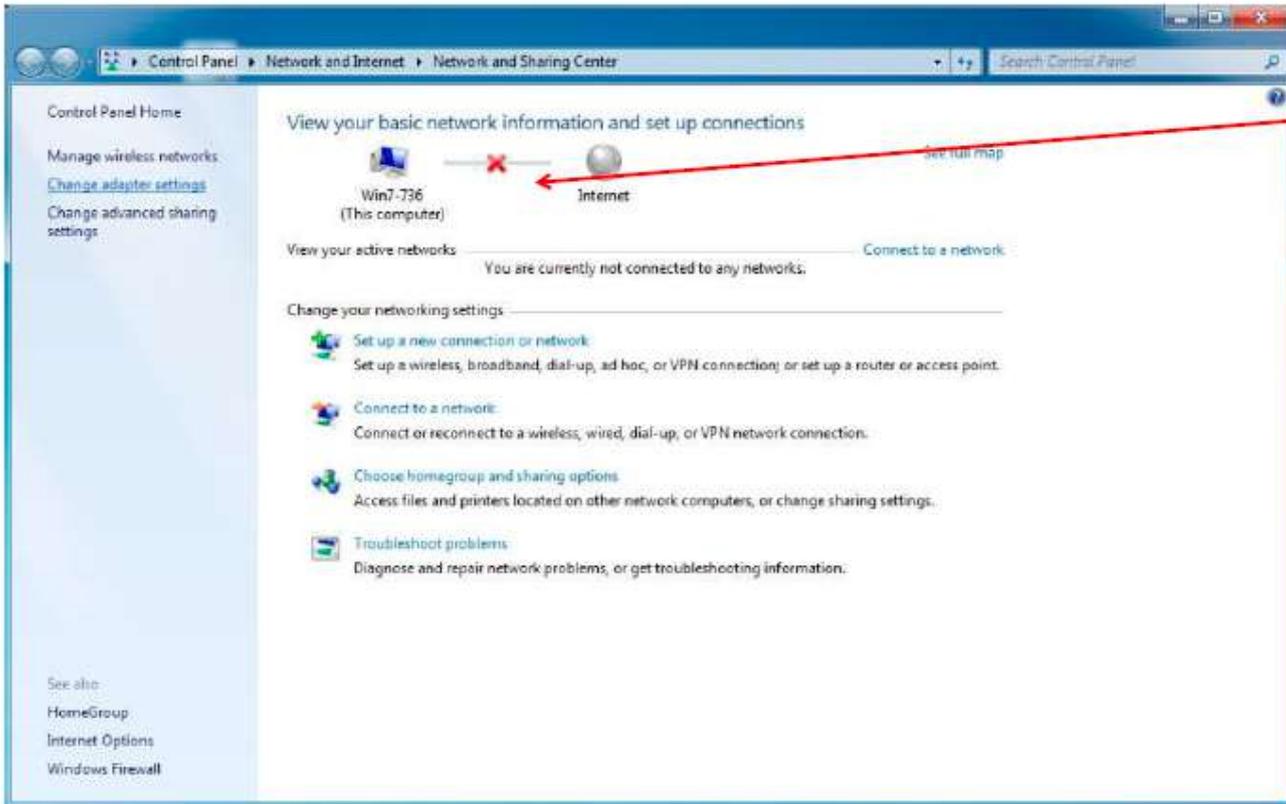


6. Verifique si el Hotspot Wi-fi fue creado con éxito:



Hay programas de iconos que han sido creados

(AJUSTE CON ÉXITO)



No hay programas de Iconos.

(AJUSTE CON ÉXITO)

4. MANUAL DEL SOFTWARE

PÁGINA DE INICIO

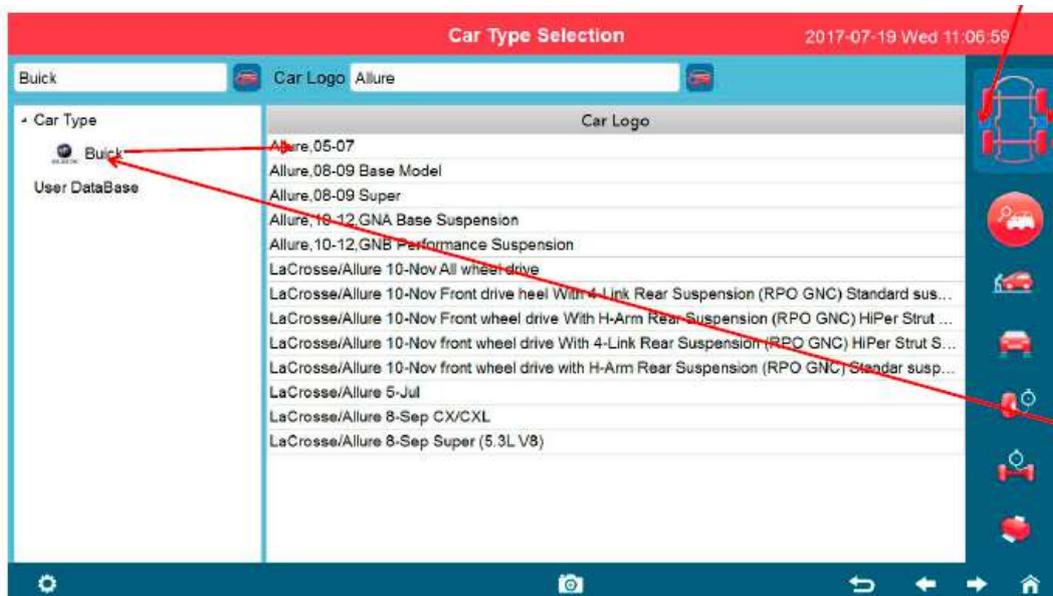
1



Haga clic en "Detección" para iniciar la medición.

2

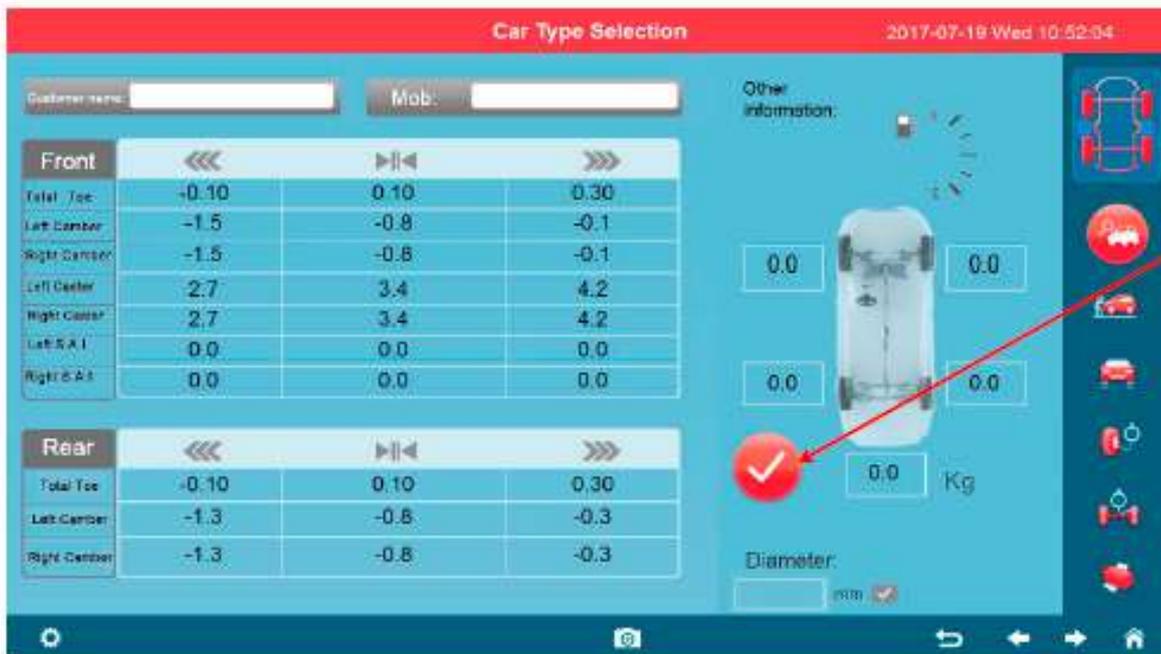
Hay un icono que muestra que el Wi-fi está conectado.
Verde: conectado Rojo: no conectado



El color rojo de la rueda significa que el objetivo estaba cubierto, no funciona. El verde funciona.

Elija la base de datos según la marca y el tipo de coche

3

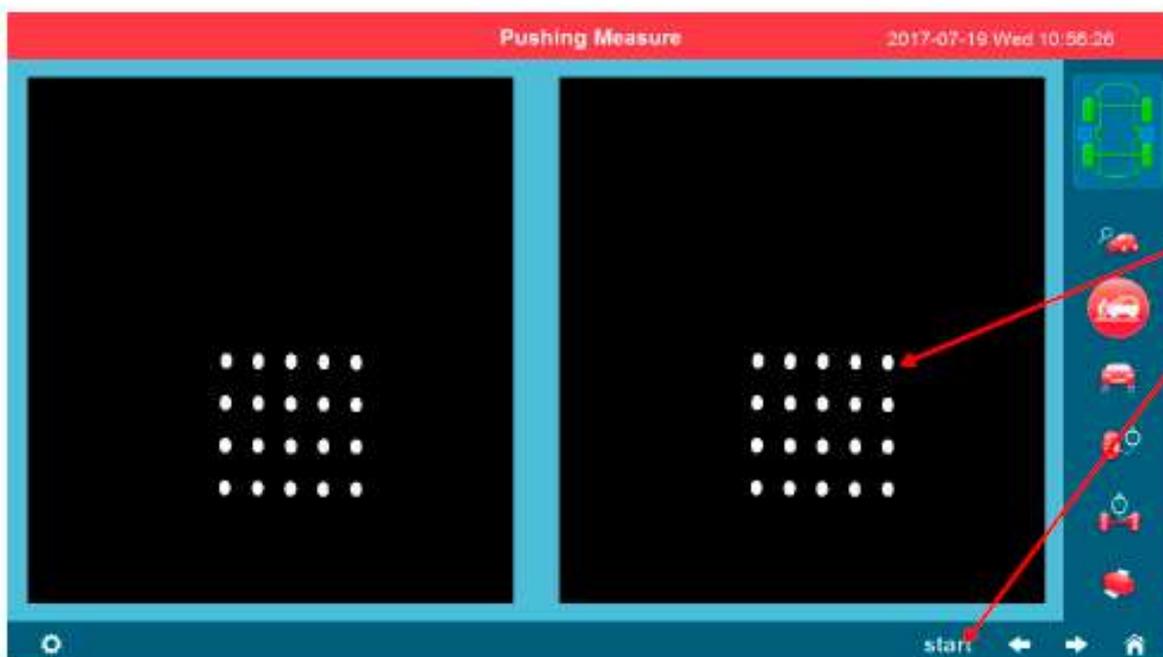


Haga clic en el icono "Confirmar" y se mostrará:



Luego haga clic en el icono "Ir al siguiente".

4



En esta página, dos de los objetivos se mostrarán cruzados. Luego, haga clic en "Inicio".

5



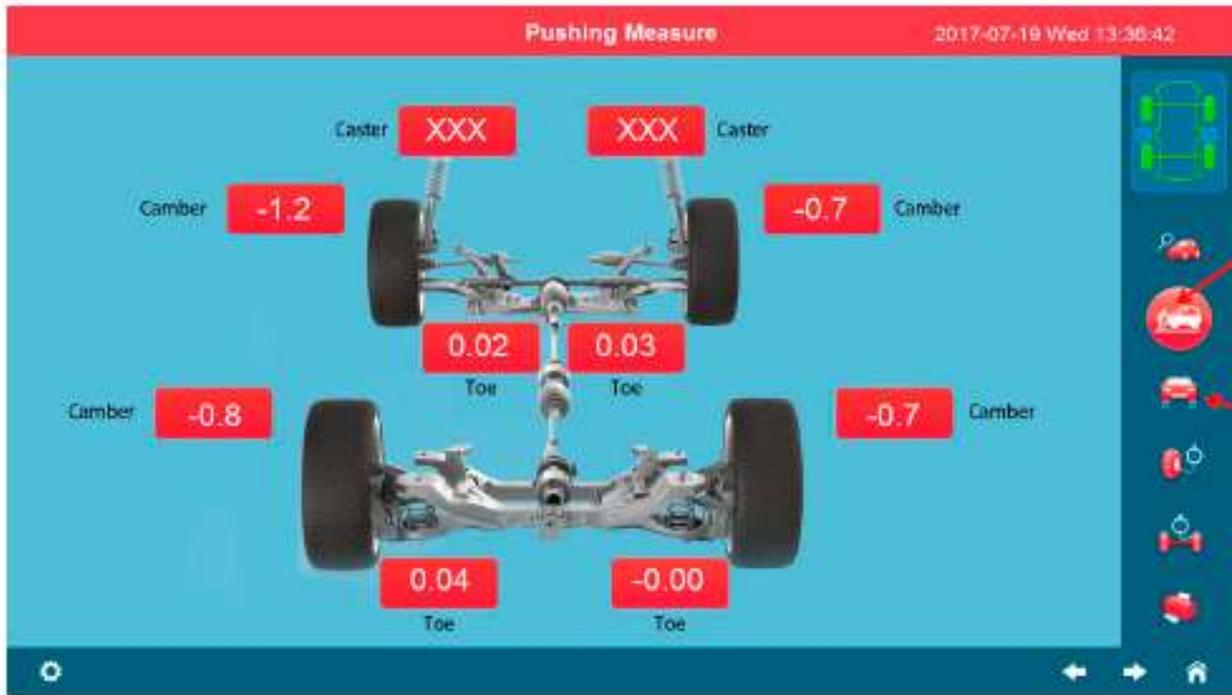
Empujando el coche hacia atrás lentamente hasta los grados entre 15° - 15.3°.

6

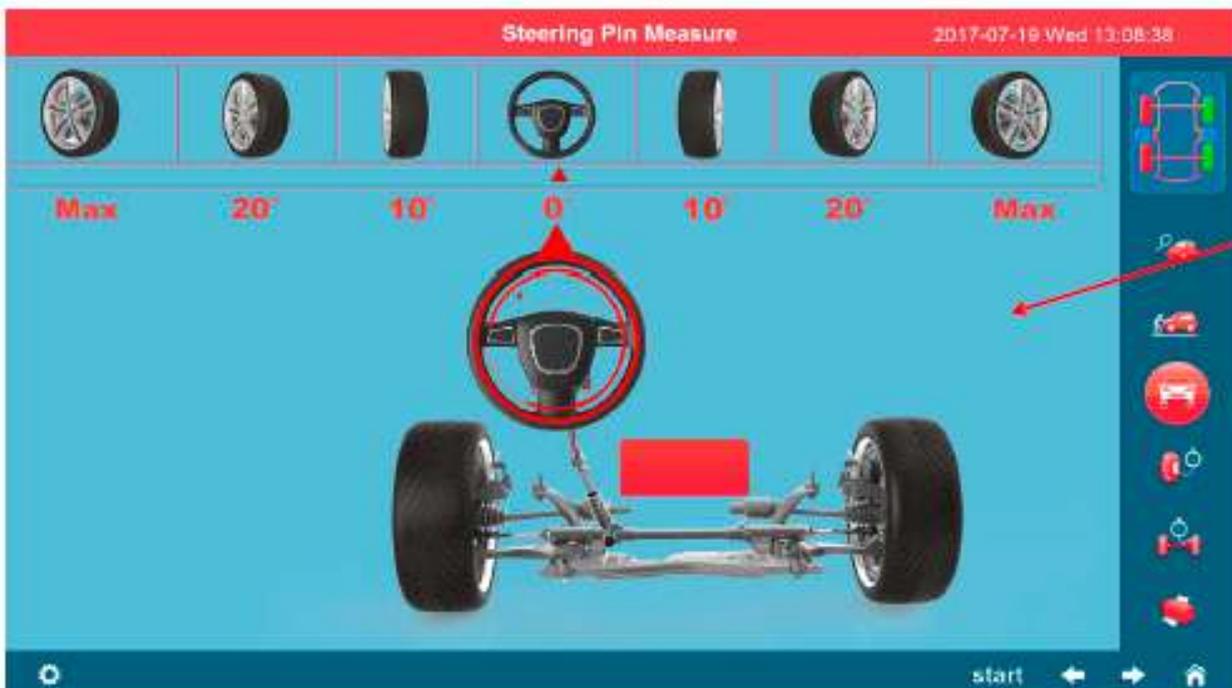


Cuando los datos sean correctos, el software mostrará un icono de "Stop".

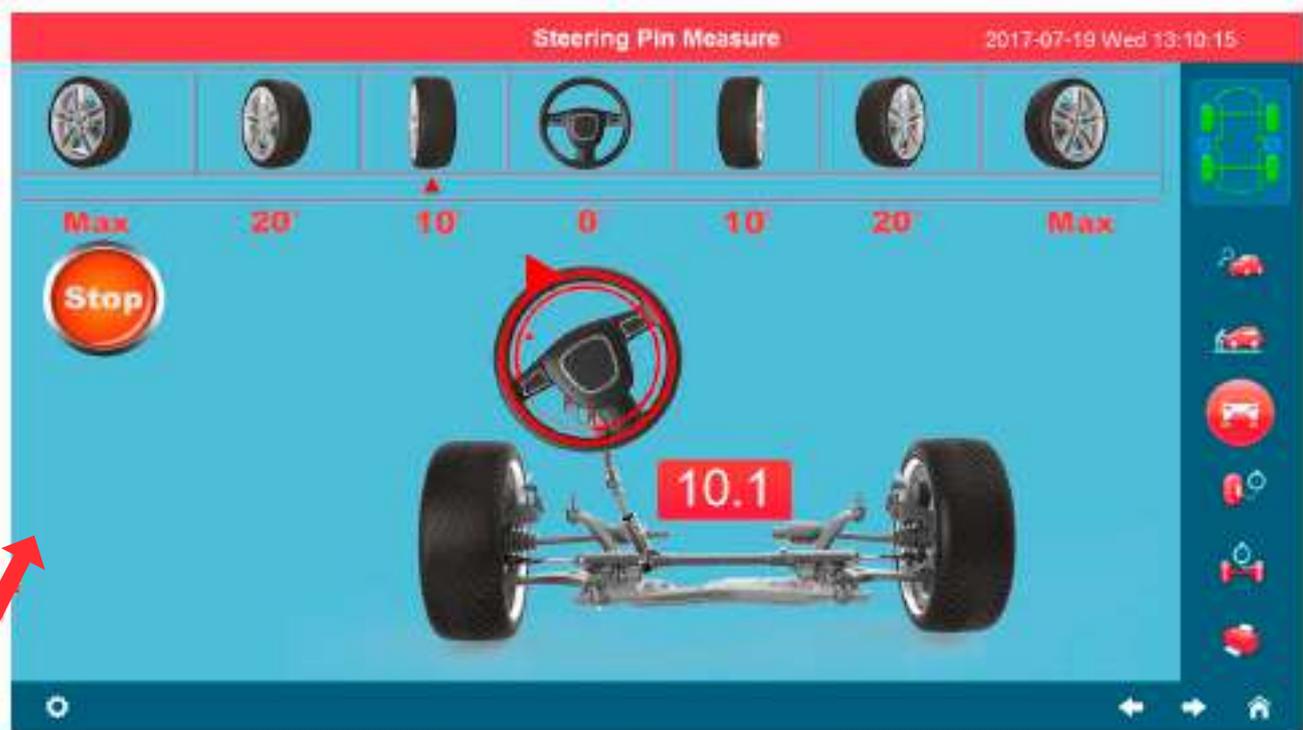
7



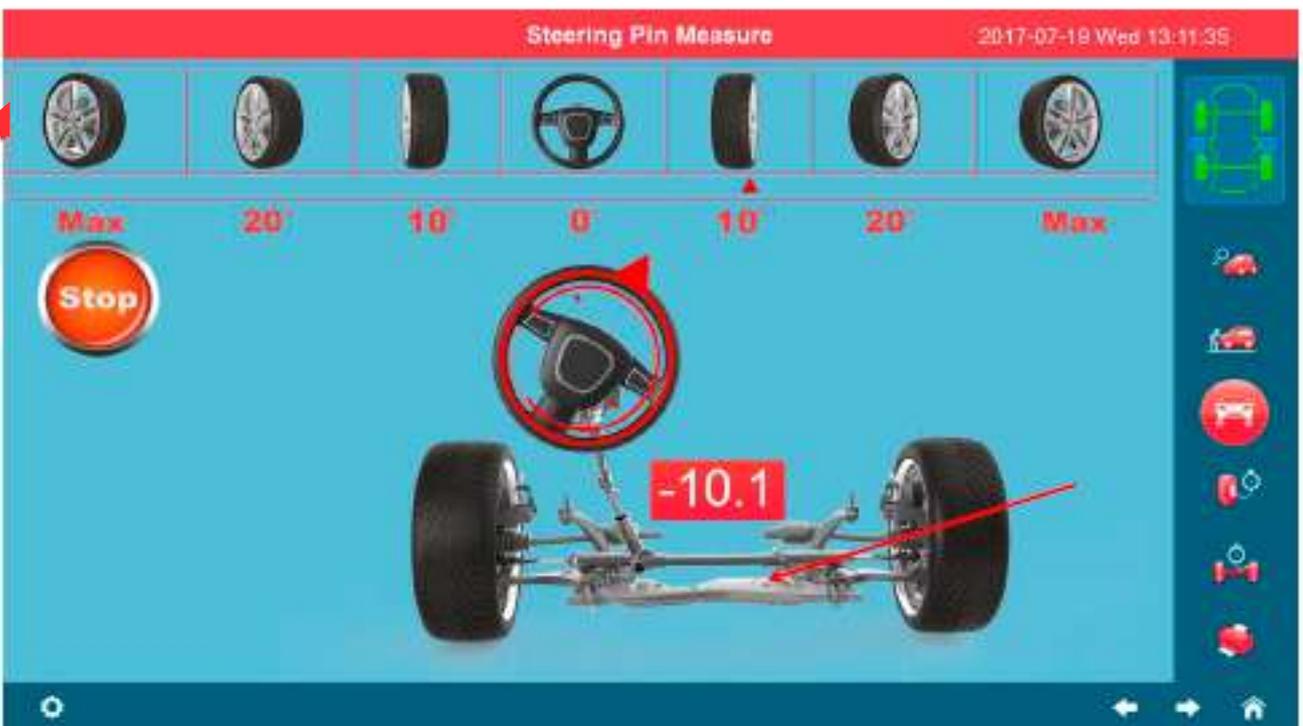
8



9



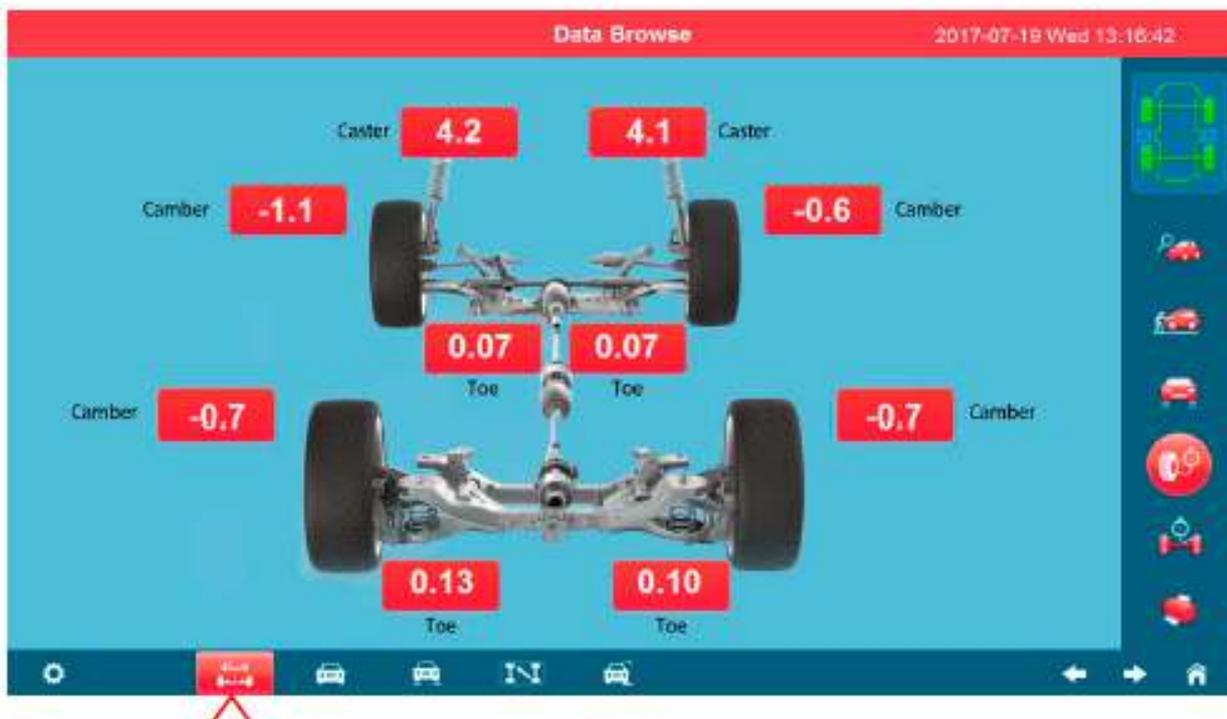
Muestra "Stop" y pide que se gire a la derecha hasta $10^\circ - 10,3^\circ$. A continuación, gire el volante de nuevo a la posición original 0° .



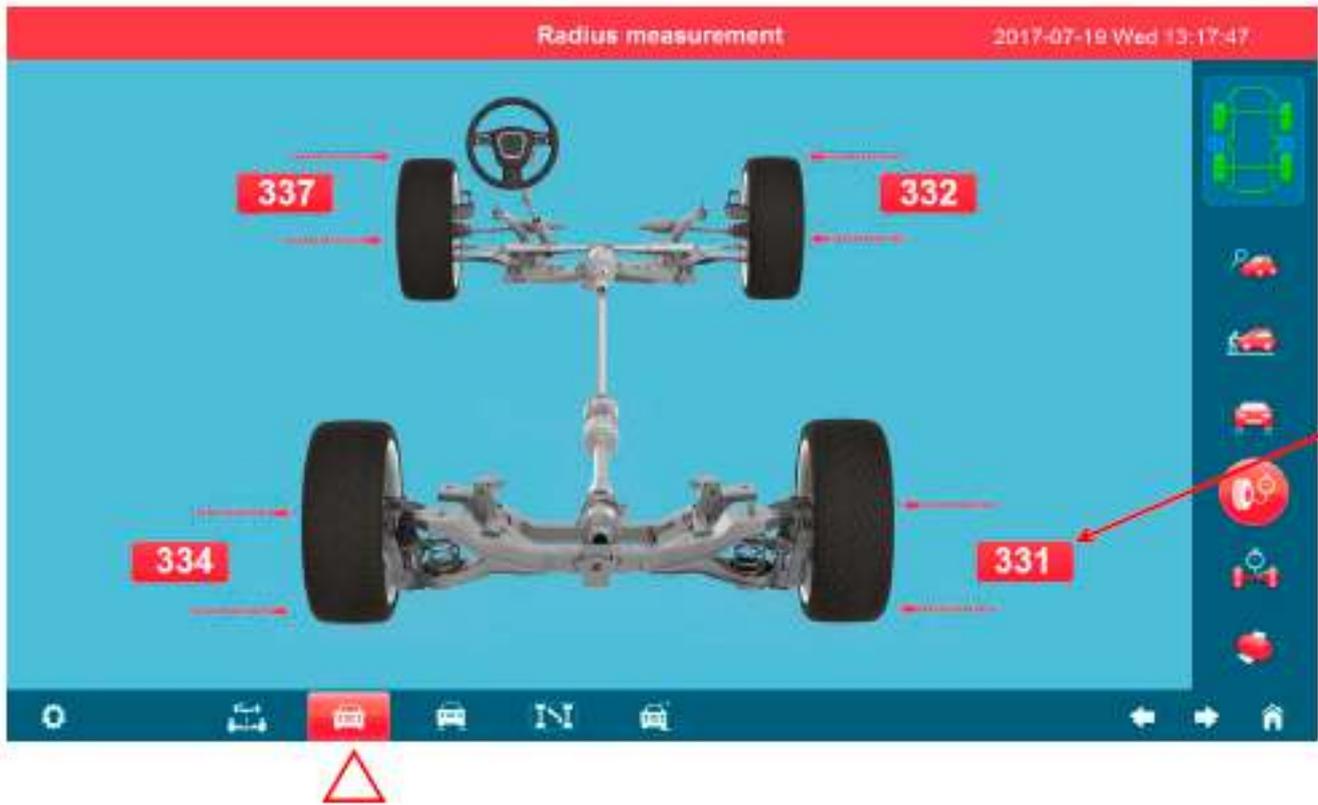
10



11

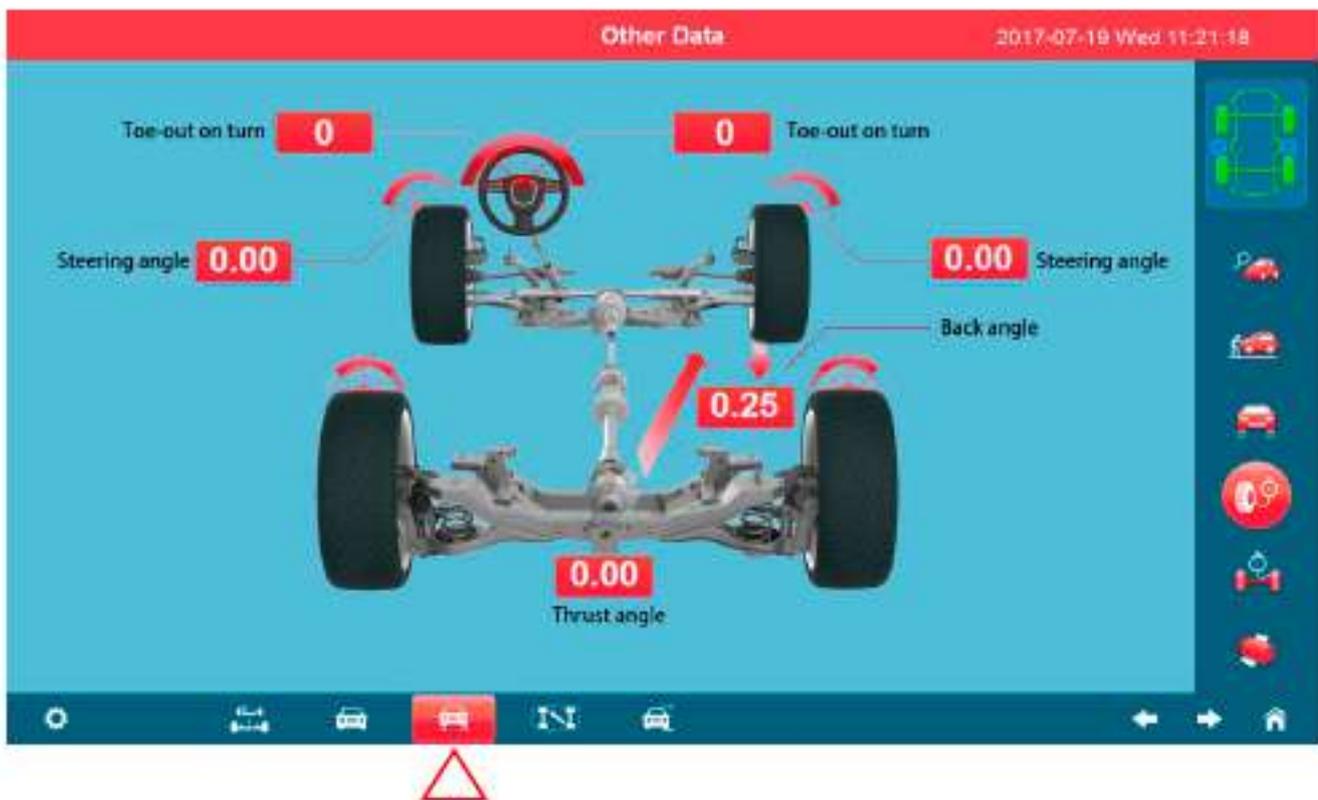


12

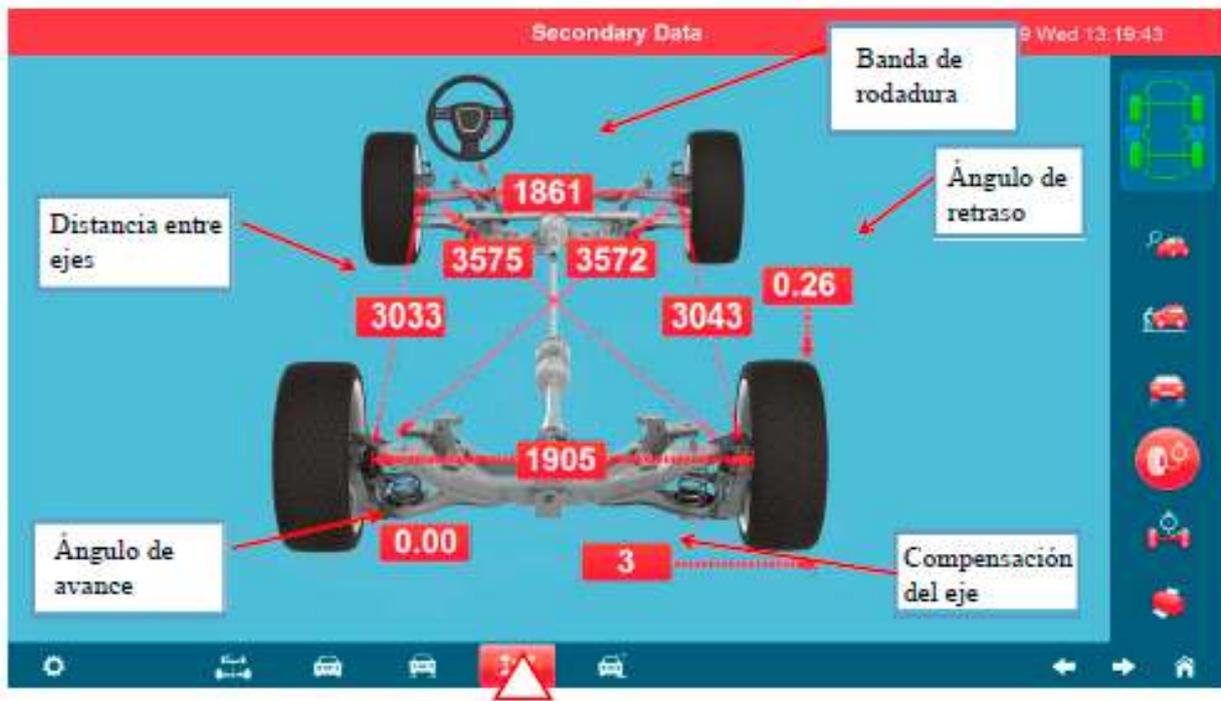


13. Radio de los neumáticos

13



14



15



16



17





- 19
- En esta página, el cliente puede comprobar rápidamente si el volante está en la posición central. Si no, ajustar la Convergencia para que el volante vuelva a la posición central.
 Cuando el Icono cuadrado se mueve a la zona verde, significa que el volante está en la posición correcta.



20

1. Introducir la información de medición, principalmente la patente

Data Report 2017-07-19 Wed 13:25:38

Customer: [] Pines No: AAAAA Date Time: 2017-07-19 13:25:11 Technician: []
 Telephone: [] Message: 0 License: [] Doc No: C000170719132511

	Std. Values			Measuring	Adjustment
Front					
Left Camber	-1.5	0.0	-0.5	-1.2	-1.0
Right Camber	-1.5	0.0	-0.1	-0.5	0.0
Left Caster	2.7	3.4	4.2		
Right Caster	2.7	3.4	4.2		
Left S.A.I	0.0	0.0	0.0		
Right S.A.I	0.0	0.0	0.0		
Total Toe	-0.10	0.10	0.20		
Rear					
Left Camber	-1.3	-0.0	-0.3		
Right Camber	-1.3	-0.0	-0.3		
Total Toe	-0.10	0.10	0.20	0.20	0.20

Top-out On Turn (20°) Turn left: 0.00 Turn right: 0.00 Maximum Turning Angle Turn left: 0.00 Turn right: 0.00

	✓	✗	⊙	?
Filter	✓	✗	⊙	?
Alignment	✓	✗	⊙	?
Control arm	✓	✗	⊙	?
Steering arm	✓	✗	⊙	?
Spring	✓	✗	⊙	?
Tyre	✓	✗	⊙	?
Calipers	✓	✗	⊙	?
Flare	✓	✗	⊙	?

Information Tips
 Save Success
 Confirm

2. Click en guardar.

3. Imprimir reporte.

21

Data Report 2017-07-19 Wed 13:27:38

Customer: [] Pines No: AAAAA Date Time: 2017-07-19 13:25:11 Technician: []
 Telephone: [] Message: 0 License: [] Doc No: C000170719132511

Company Info

Company Name: 0
 Company Telephone: 0
 Company Address: 0
 Remarks: 0
 Company E-Mail: 0

Modifying Cancel

Haga clic aquí para introducir más información del cliente

22

Report Printing

Print Done

Four Wheel Positioning System

	Plate Number	AAAAAA		Order Number	CX20170719132511		
	Customer			Time	2017-07-19:13:25:11		
	Car Logo	Buick		Car Type	Allure,09-07		
	Company Name				0		
	Company Address				0		
	Telephone				0		
	E-Mail				0		
Option		Std.Value			Before Adjustment	After Adjustment	
		Min	Std.Value	Max			
Front Wheel	Caster	Left	2.7	3.4	4.2	4.2	3.6
		Right	2.7	3.4	4.2	3.9	4.1
	Camber	Left	-1.5	-0.8	-0.1	-1.2	-1.0
		Right	-1.5	-0.8	-0.1	-0.8	-0.8
	Toe	Left	-0.88	0.88	0.18	0.99	0.85
		Right	-0.88	0.88	0.18	-0.85	0.87

23

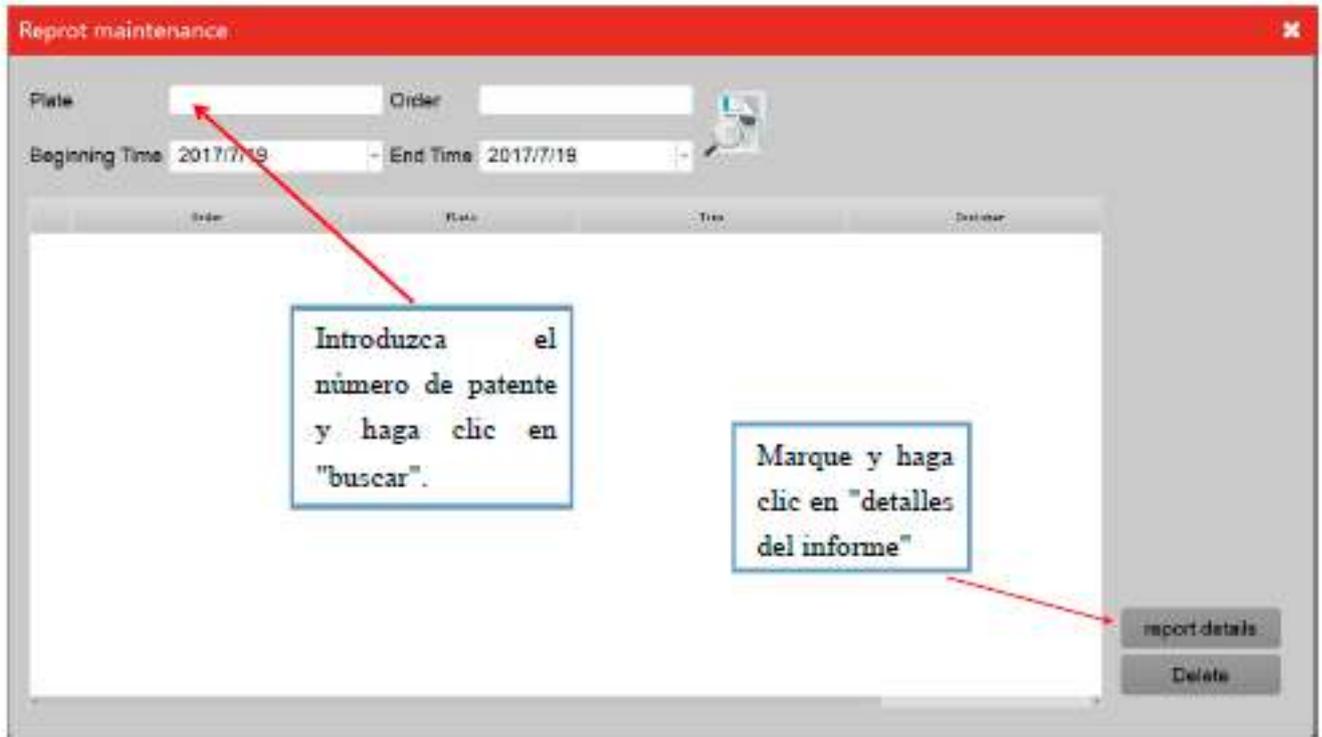
System Management

Gestión de informe
Gestión de base de datos
Configuración de sistema

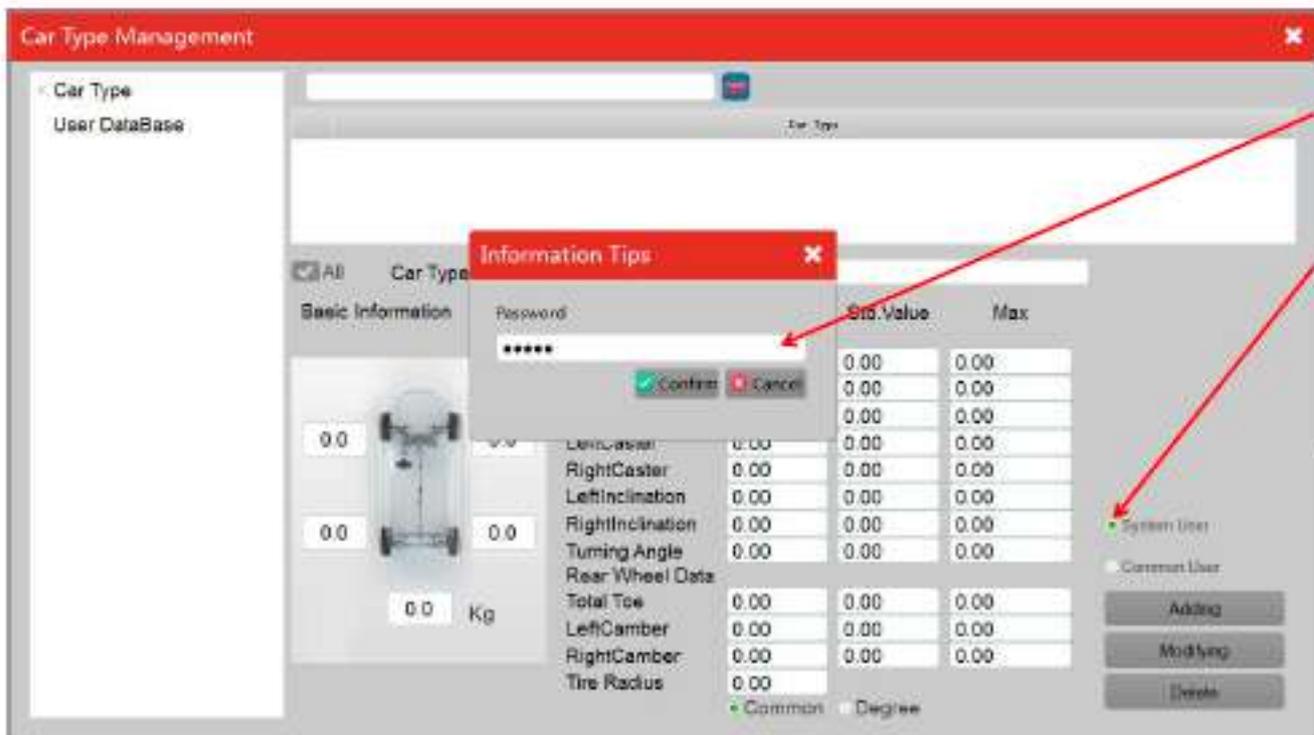
Ajustes de sistema
Ajustes de cámara
COM ajustes
SALIR

MaquinParts | 0800 777 1353
 ALINEADORA 5D
 WWW.MAQUINPARTS.COM

24



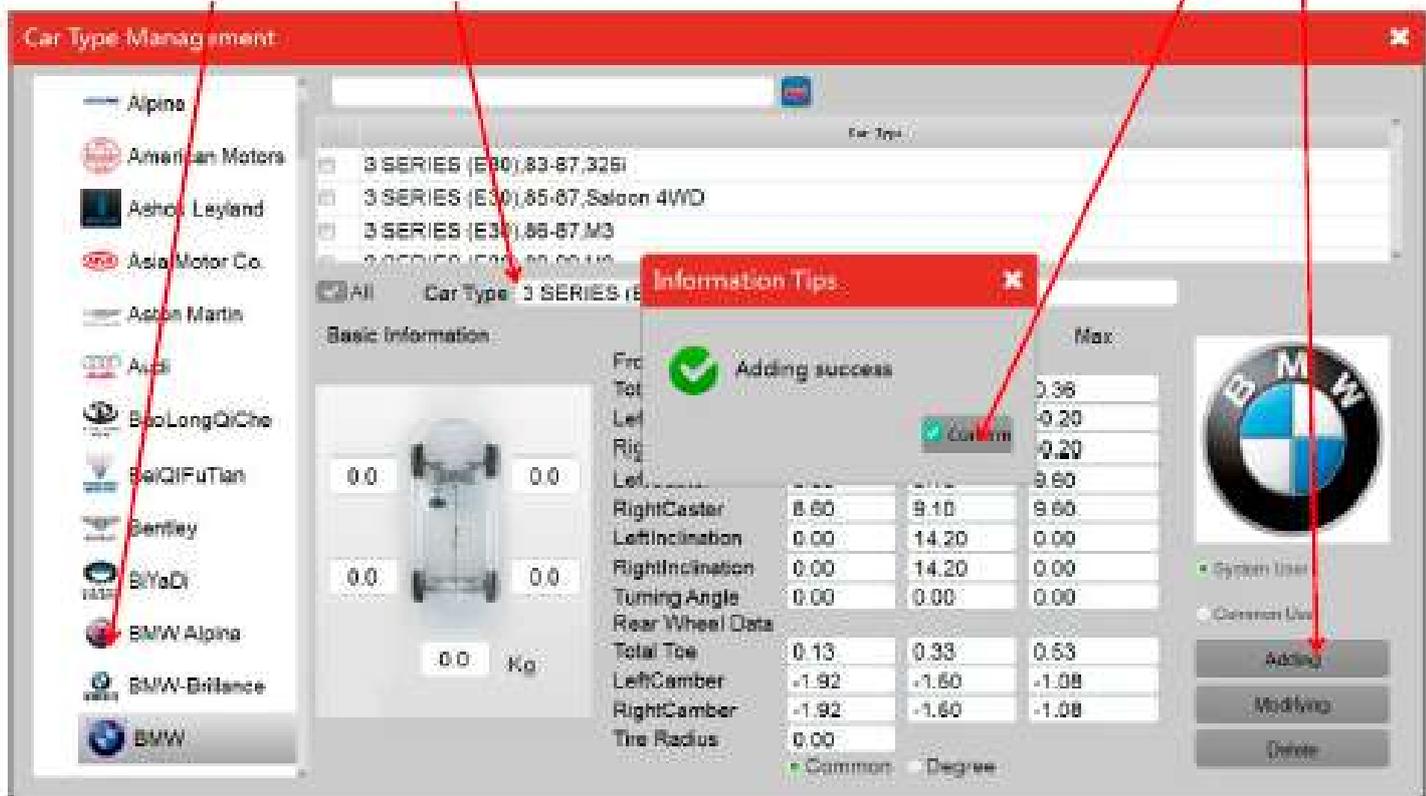
25. Gestión de base de datos. En esta página, el cliente puede añadir, modificar y eliminar vehículos en su base.



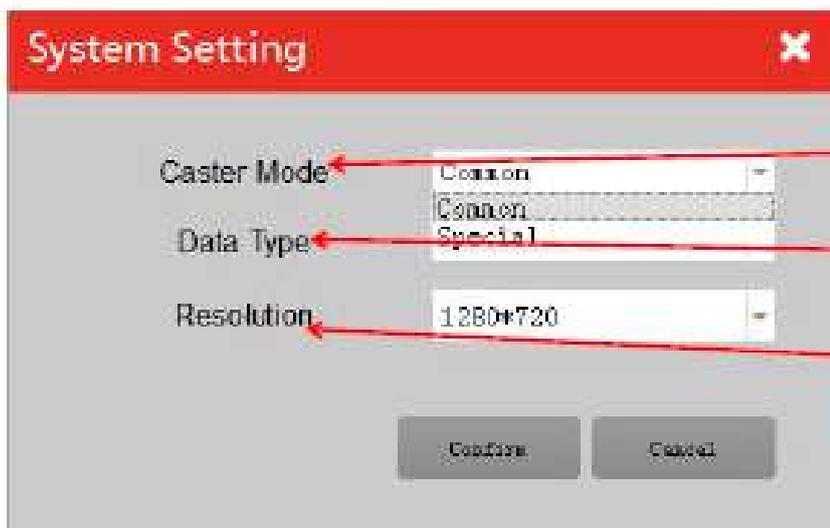
1. Cambie a "usuario del sistema"
Contraseña :12345

2. Seleccione aquí la marca y el modelo del vehículo

3. Haga click en "Añadir" y confirme.



26. Configuración del Sistema



Cambiar el modo de avance

Modificar el tipo de unidades de datos.

Cambiar resolución.

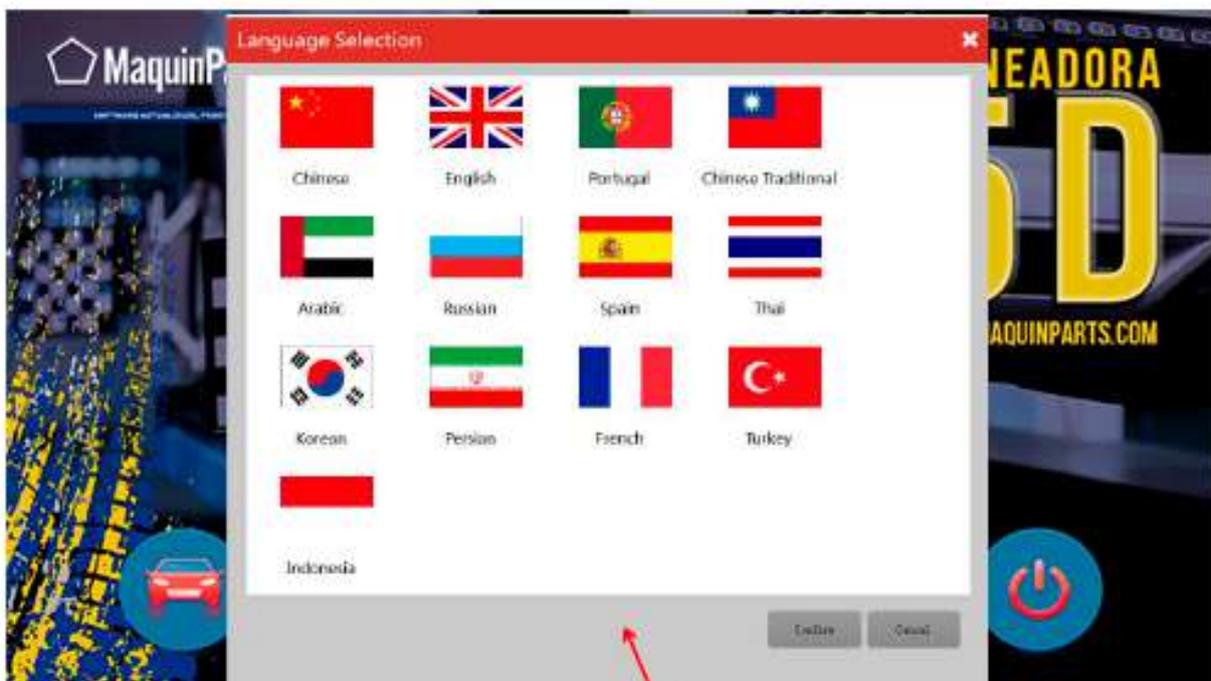
▲ Se utiliza para hacer la calibración del objetivo. El cliente no debe modificarlo en su interior.

27



El puerto COM es el canal de comunicación de señales de la máquina, el puerto por defecto es el COM1. . No lo cambie, de lo contrario la máquina no puede trabajar normalmente.

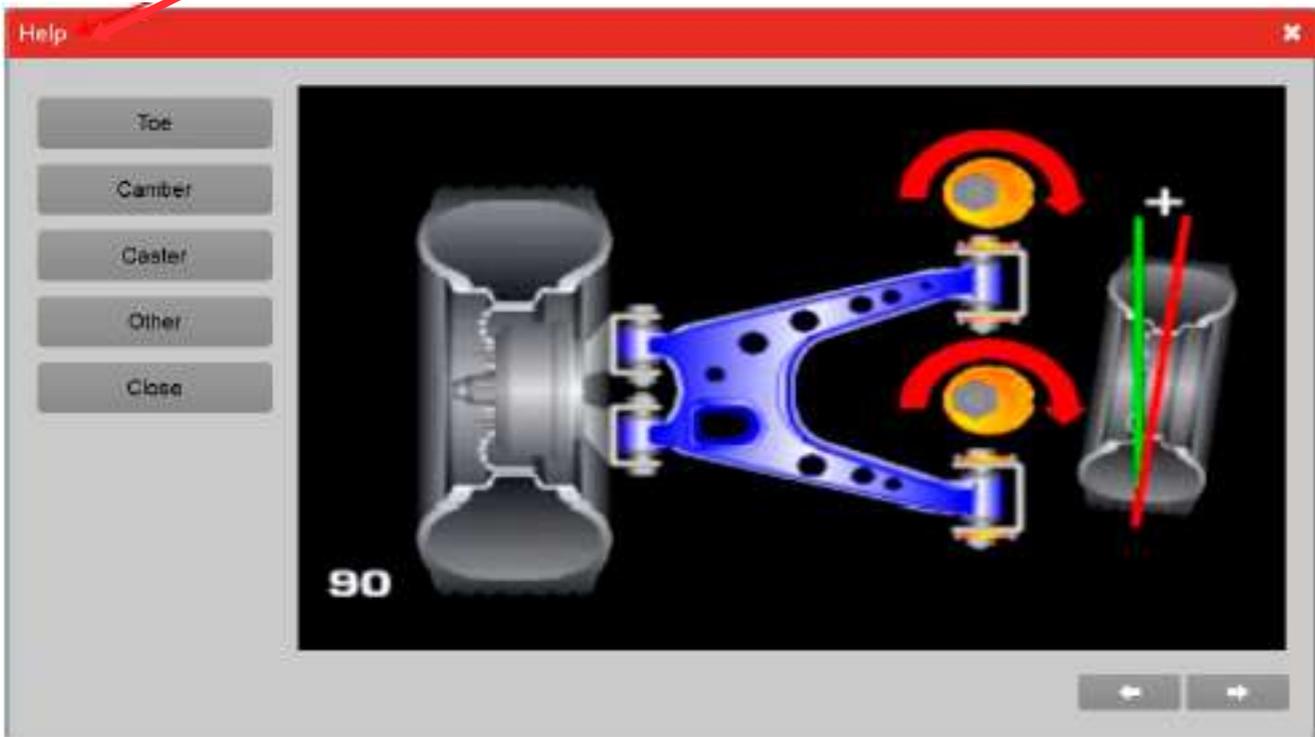
28



Selección de idioma.

29

Botón de ajuste de fecha.



30



Haga clic aquí para cerrar el software.



Haga clic aquí para cerrar el software.

Comba (Camber):

Comba es la inclinación de la rueda hacia adentro o hacia afuera, partiendo de la vertical. Si la rueda se inclina hacia adentro, esto es comba negativo, y si se inclina hacia afuera, es comba positiva, la Comba se mide en grados.

Convergencia - Divergencia (Toe):

Esto es la cantidad por la cual las ruedas delanteras o traseras apuntan hacia adentro o hacia afuera, al frente de la rueda y en relación entre sí. Cuando las ruedas apuntan hacia adentro estas se dicen ser de convergencia y nos da un valor positivo. Por el contrario, cuando la rueda apunta hacia fuera, esto es divergencia y se trata de valores negativos. El propósito de corregir estos valores es el de asegurar que las ruedas corran en paralelo al conducir el vehículo. Una convergencia o divergencia incorrecta, puede afectar la estabilidad del auto.

Inclinación de pivote (kingpin) Inclinación de pivot o (KPI/SAI), es el ángulo de inclinación del pivote hacia la línea central del vehículo a partir de la vertical. Una correcta inclinación de pivot puede ecualizar las cargas aplicadas en los amortiguadores, mejorando así la estabilidad del auto.

Sin la inclinación, el control de dirección puede afectarse. Más aun, el peso del vehículo y la contra fuerza del piso, pueden dañar el eje.

También ayuda a que el vehículo recupere su dirección hacia el frente, después de una vuelta o Giro de volante. La inclinación de pivot es determinada al diseñar la suspensión y no es ajustable.

Caster:

Es la inclinación de pivot hacia el frente o hacia atrás de la vertical, como se ve desde un lado del vehículo. Cuando el kingpin está inclinado hacia atrás de la vertical, el caster es positivo. Cuando el kingpin está inclinado hacia delante, el caster es negativo. El ángulo de Caster influye en la estabilidad direccional. Para aumentar la tendencia del volante a auto-centrarse, la dirección normalmente se diseña con caster positivo.

Angulo de avance:

Este se define de acuerdo al tipo de tracción del vehículo.

Tracción trasera: el ángulo de avance es igual a la mitad de la diferencia de convergencia entre las dos ruedas traseras.

Tracción delantera: El ángulo de avance equivale a la mitad de la diferencia en divergencia entre las dos ruedas delanteras.

Tracción de 4 ruedas: El ángulo de avance equivale a la mitad de diferencia en convergencia entre las dos ruedas delanteras, más la mitad de diferencia en convergencia de las 2 ruedas traseras.

El ángulo de avance es definido como positivo cuando la línea de avance es hacia la izquierda, y negativo cuando es hacia la derecha. Si el ángulo de avance no es cero, el vehículo tendera a moverse hacia los lados. En este caso, ajuste la convergencia frontal de las ruedas con tracción primero, luego ajuste la convergencia de las ruedas impulsadas.

Diferencia en base de ruedas:

La diferencia en base de rueda se define como el ángulo entre la línea de conjunción del centro de las dos ruedas traseras, y el de las dos ruedas delanteras. Es positivo cuando la distancia entre el centro de las ruedas derechas es más grande que el de las ruedas izquierdas y negativo cuando es lo contrario.

Diferencia de trayectoria:

Esta se define como el ángulo entre la línea de conjunción del punto en contacto con el piso de ruedas izquierdas y el de las ruedas derechas. Es positivo cuando la distancia entre el centro de las ruedas traseras es más grande que el de las delanteras, y negativo, en el caso contrario. Si las bases de rueda están disponibles en las especificaciones del auto, entonces esta diferencia puede ser expresada por ángulo.

Ángulo de retraso o "Setback":

El ángulo formado por una línea perpendicular a la línea central del eje, con respecto a la línea central del vehículo. Si la rueda izquierda esta mas atrás que la derecha, el setback es negativo, en caso contrario, es positivo.

5. LIMPIEZA Y MANTENIMIENTO

Computadora:

- El usuario debe estar familiarizado con los aspectos de computación y hardware, para el mejor manejo de este equipo.
- Evite exponer el monitor y CPU a clima extremo, y asegúrese de que están firmemente instalados.
- No instale ningún periferal o dispositivo ajeno a la alineadora, con excepción del regulador de voltaje.
- No mueva la computadora, durante la operación
- No apague o encienda el equipo con bastante frecuencia.
- No cambie los datos del sistema BIOS.
- No borre los archivos desconocidos en el disco duro, ya que hacerlo puede ocasionar errores.
- Esta computadora ha sido revisada contra virus, antes de salir de fábrica.
- La computadora es para uso exclusivo de la alineación, evite instalar otros softwares. El fabricante no se responsabiliza por daños ocasionados por terceros.
- Después de un período de uso, es recomendable el limpiar el monitor y CPU, usando alcohol o detergente neutral.

Impresora:

- Lea las instrucciones de uso de la impresora cuidadosamente.
- Si la calidad de impresión es mala, revise los cartuchos de tinta, estos podrían requerir ser reemplazados.

Configuración de impresora

- Conectar la impresora, cargar con papel A4 y prenderla.
- Ir a Inicio.
- Panel de control.
- Dirigirse dentro de **"Hardware y Sonido"** a **"Ver dispositivos e Impresora"**.
- Click derecho en Can in ip1188 y luego en **"Preferencias de impresión"**.
- Dentro de **"Page Setup"**, clickear la opción Letter 22x28 cm o A4.
- En opción **"Page Layout"** selección opción normal.
- Dentro de **"Staple side"** la opción a seleccionar es long side stapling.
- En la sopada de **"Maintenance"** hace el paso a paso; desde la opción Cleaning, Deep cleaning print head alignment, bottom plate cleaning y roller cleaning. Con estos pasos la impresora se calibra, prueba sus rodillos y realiza impresiones de prueba para poder calibrarse correctamente.

A CADA CAMBIO QUE SE VA REALIZANDO CLICKAR EN "APLICAR" Y AL FINAL "ACEPTAR" Y LUEGO APLICAR".

Cámaras y sujetadores de cámaras:

- Los sujetadores de cámaras deben estar siempre libres de polvo y aceite, para asegurar su buena sujeción al rin.
- La estructura exterior de las cámaras es de plástico y hierro, permitiendo que se acumule el polvo y aceite. Limpie frecuentemente.
- Mantenga las cámaras alejadas de líquido de frenos.
- Las cámaras son equipos de precisión, por favor cuídelo como tal. Evite cualquier reparación usted mismo, esto viola la garantía.
- Asegúrese de que el sujetador este firme en el rin, antes de instalar la cámara.

Servicio al cliente:

Si su equipo necesita servicio, reparación o tiene usted alguna duda, contacte a MAQUIN PARTS S.A al 0800-777-0353.

INDUSTRIA ARGENTINA



MaquinParts

MAQUINPARTS.COM
     /MAQUINPARTS



MITRE 1721 . VENADO TUERTO
SANTA FE . ARGENTINA